

## Последовательность выполнения работ

### 1. Подготовительный этап

Маркшейдер с помощью высокоточного оборудования устанавливает на местности две надежно закрепленные вехи или метки.

Критерий: Линия, проходящая через эти точки, должна строго соответствовать направлению «Север-Юг» (одна из точек указывает на север).

### 2. Установка станка в нулевое положение

Установите буровой станок так, чтобы его продольная ось рамы была параллельна линии, заданной маркшейдером, и направлена на север.

Надёжно зафиксируйте станок в этом положении.

### 3. Контроль текущих показаний

В системе управления перейдите в режим отображения карты.

Зафиксируйте текущее значение отображаемого азимута (верхний индикатор на экране).

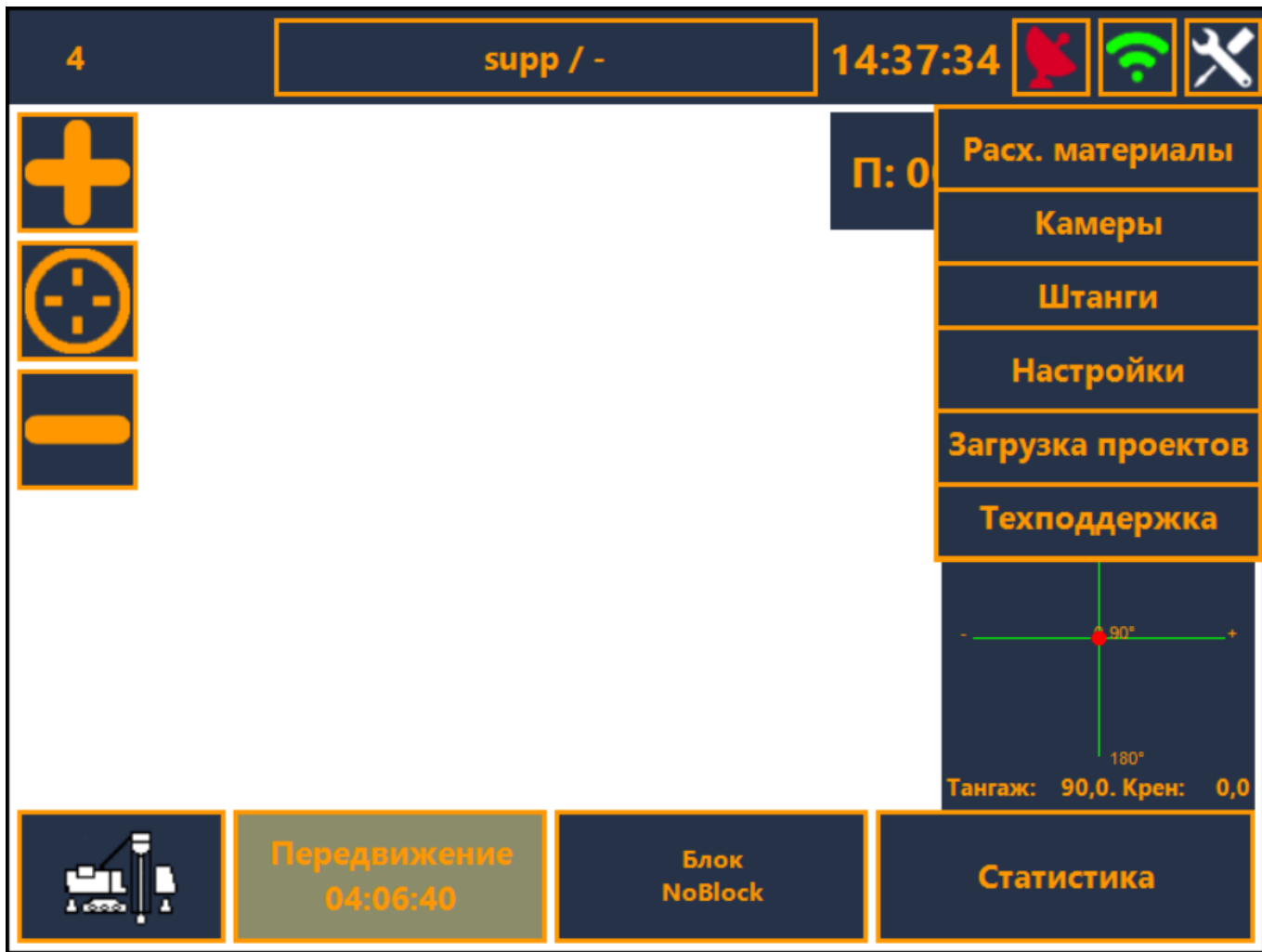


Сверьтесь: истинному северу должно соответствовать значение  $0^\circ$  или  $360^\circ$ .




Запишите отображаемое значение. Пример записи: Показание до калибровки:  $325.5^\circ$

### 4. Вход в режим калибровки

В меню системы управления перейдите в раздел «Настройки».



Откройте подраздел «Администратор». → Для доступа введите пароль (в примере: 12345).  
Используйте актуальный пароль, принятый на вашем предприятии.

4      supp / -      14:37:58        

**Язык:**      Русский ▾

**Цветовая схема**      День      Ночь      Ярко

**Опорная линия X**      ВЫКЛ      Цвет x

**Опорная линия Y**      ВЫКЛ      Цвет y

**Подпись скважин**      Имя      Глубина (м)      Нет

**Начать бурение**      По Датчику ▾      Давл. воздуха ▾

Порог. датчика: 800 ед

МЧ на начало смены:

**Версия MUW: 3.1.10.0**

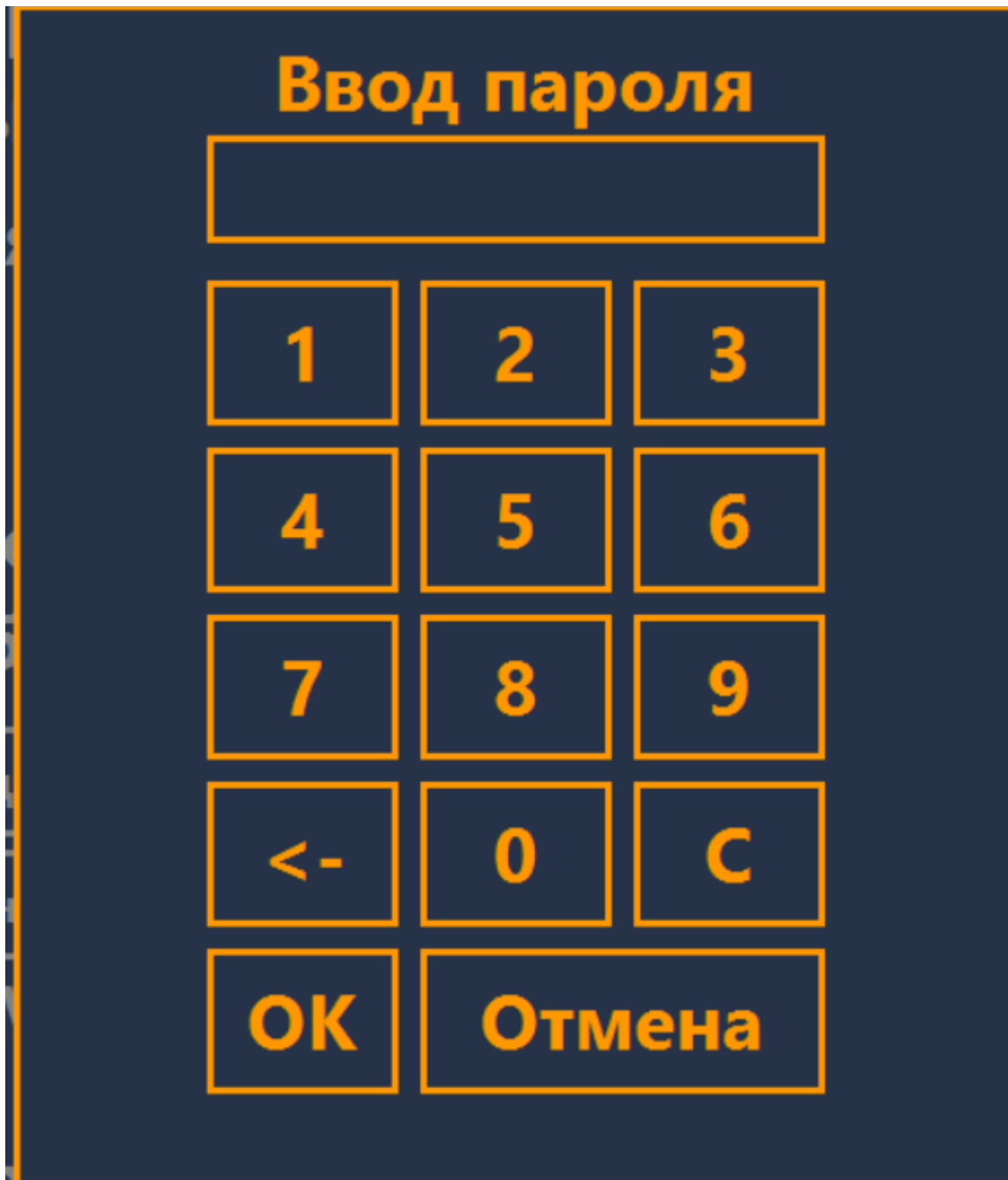
**Версия DAS: ВЫКЛ**

**Зарядка RS1000: - В**

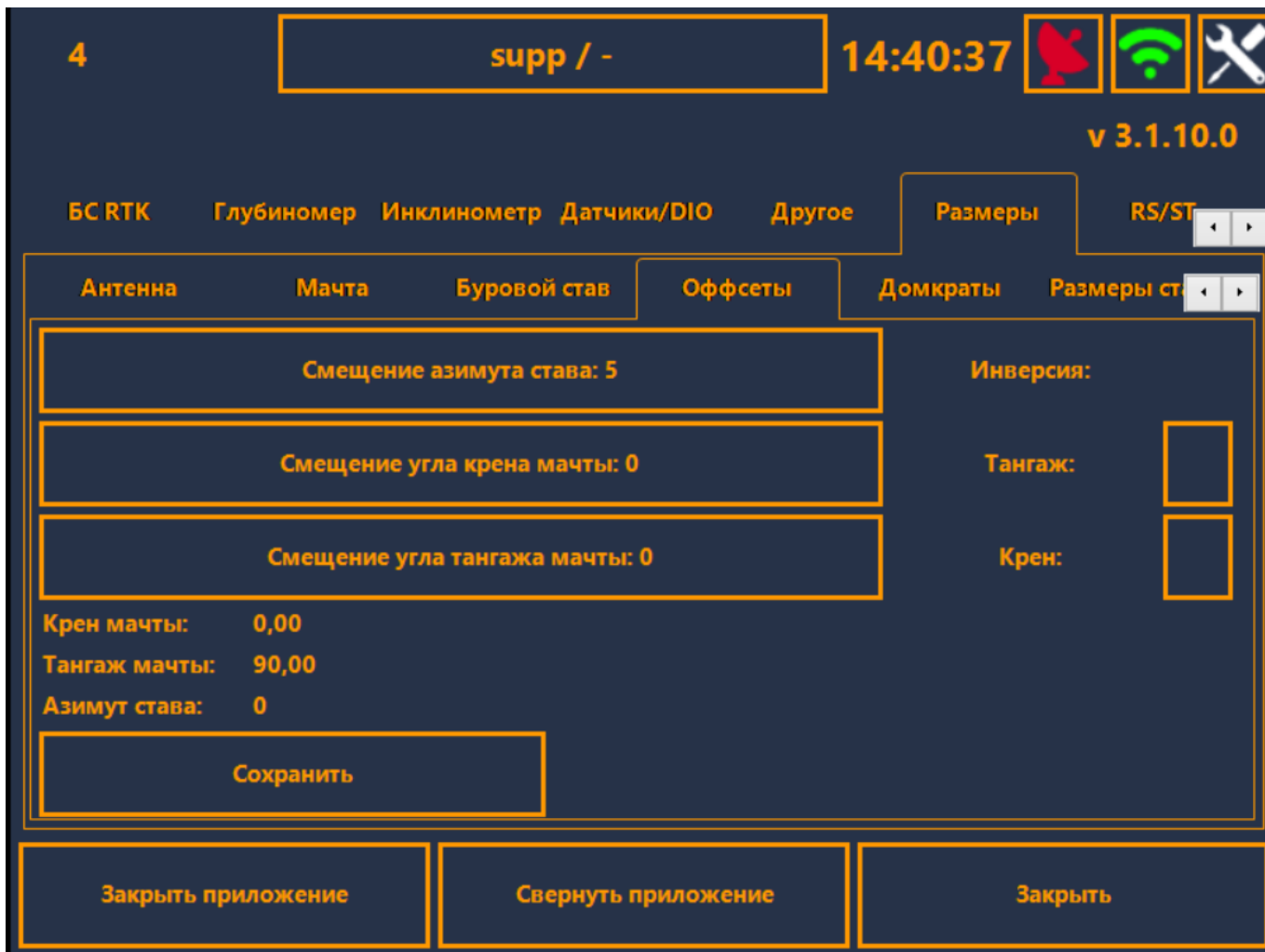
**Открыть БД**

**Админ**

**Заккрыть**

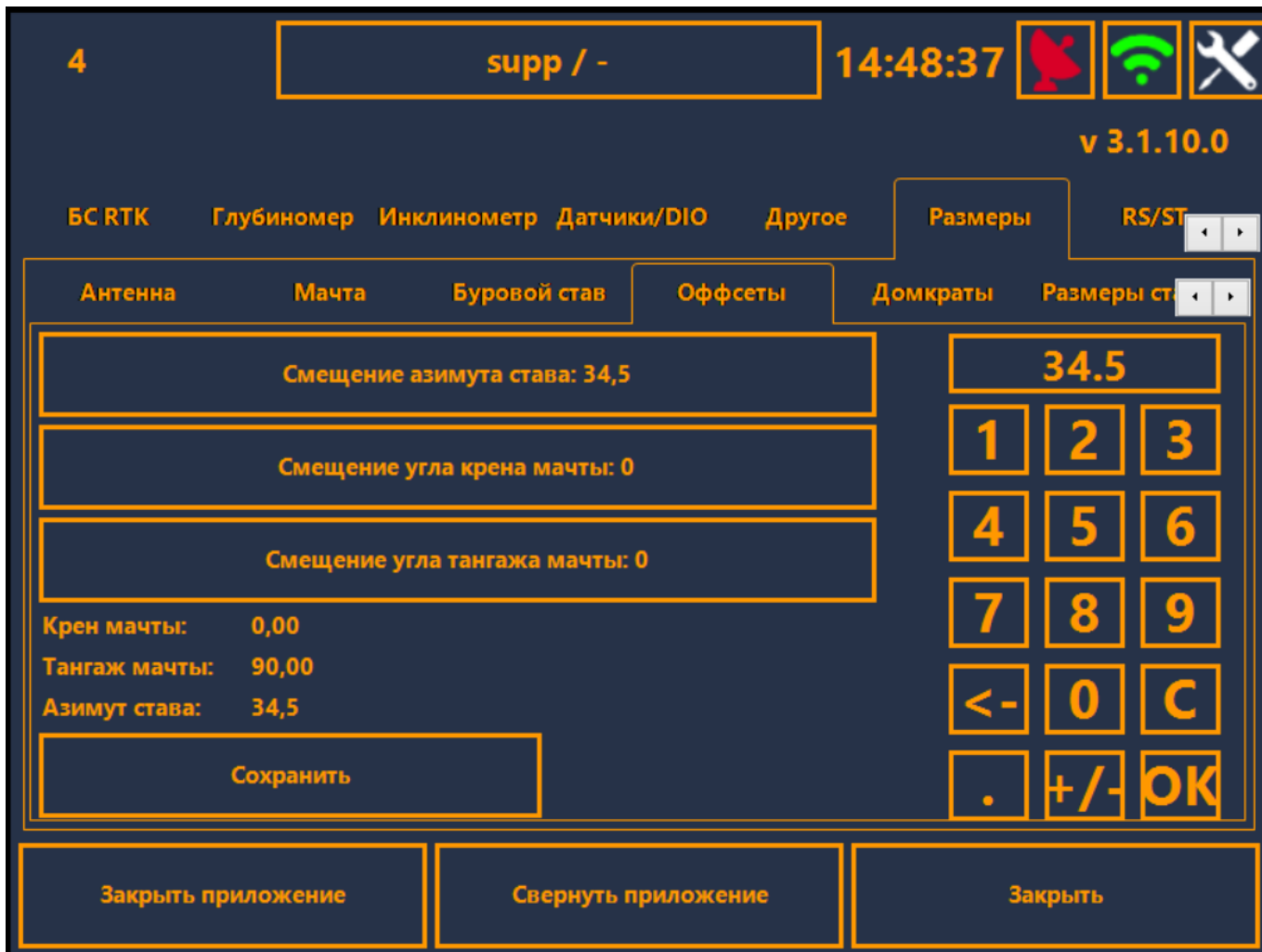


В административном меню перейдите: «Размеры» → «Оффсеты (Смещения)» → «Смещение азимута станка»



### 5. Внесение поправочного коэффициента

В открывшемся поле введите поправочное значение.



□ Логика расчёта: Поправка = Требуемый азимут (0°) - Фактический азимут

Примеры:

Станок показывает 325.5°, а должен 0°:  $360 - 325.5 = +34.5^\circ$

Станок показывает 20.5°:  $0 - 20.5 = -20.5^\circ$

Внимательно введите полученное значение. Убедитесь в правильности знака (+ или -).

Сохраните изменения (кнопка «Сохранить»).

Выйдите из административного меню.

## 6. Финальная проверка

После применения настроек снова проверьте отображаемое значение азимута в основном режиме работы.

Станок, оставаясь физически неподвижным, теперь должен отображать азимут, максимально близкий к 0° (или 360°).

Если отклонение превышает допустимую погрешность ( $\pm 0.2^\circ$ ), повторите шаги 4-5, уточнив поправочное значение.

From: <https://wiki.rit-it.com/> - RIT Automation

Permanent link: [https://wiki.rit-it.com/doku.php/share:manuals:%D0%BA%D0%B0%D0%BB%D0%B8%D0%B1%D1%80%D0%BE%D0%B2%D0%BA%D0%B0\\_%D0%B0%D0%B7%D0%B8%D0%BC%D1%83%D1%82%D0%B0\\_kvр](https://wiki.rit-it.com/doku.php/share:manuals:%D0%BA%D0%B0%D0%BB%D0%B8%D0%B1%D1%80%D0%BE%D0%B2%D0%BA%D0%B0_%D0%B0%D0%B7%D0%B8%D0%BC%D1%83%D1%82%D0%B0_kvр)

Last update: 2025/12/19 07:53

