

## Алгоритм прошивки инклинометра

1. Открыть DSA.
2. Сверху слева щёлкнуть по выпадающему списку «Настройки», перейти в «Тип устройства» и выбрать «EndCar». В окне программы отобразятся вкладки.
3. Выбрать вкладку «Прошивка CAN устройств».
4. Щёлкнуть по кнопке «Подключиться». В окне появятся доступные для перепрограммирования CAN устройства.
5. Справа от столбца «Файл» щёлкнуть по кнопке «Обзор». Откроется системный проводник, в котором необходимо выбрать бинарный файл MSense\_IS1000.bin с версией прошивки.
6. Запустить перепрограммирование на выбранном устройстве, щёлкнув по кнопке «Обновить».
7. После загрузки всех пакетов, необходимо удостовериться, что устройство перезапустилось. Это можно сделать, посмотрев на светодиод состояния: если он не горит, значит идёт процесс перепрограммирования, если горит перепрограммирование закончено.
8. Так как после перепрограммирования настройки устройства сбрасываются на стандартные, идентификатор CAN также сбросится на стандартный. Необходимо переподключиться к шине (т.е. щёлкнуть по кнопке «Отключиться», затем по кнопке «Подключиться») и удостовериться, что выведенная версия устройства обновилась. После этого обновление можно считать успешным.
9. Нажать на кнопку «Отключиться».

From:  
<https://wiki.rit-it.com/> - **RIT Automation**

Permanent link:  
[https://wiki.rit-it.com/doku.php/share:manuals:is\\_build](https://wiki.rit-it.com/doku.php/share:manuals:is_build)

Last update: **2025/10/13 05:09**

